

Nom :

Prénom :

- Éléments de Correction -

**TEST DE DDS
2007-2008**

**Résumé de Cours (A4)
Chaque partie est indépendante
Durée 3h**

Note

I	II	III	IV	V	VI	VII	P
/1.5	/5	/1.5	/1.5	/4	/4	/1.5	/1

/20

EXERCICE 1 : Une éprouvette de traction en acier ($E = 220\,000\text{ MPa}$; $\nu = 0,3$) de section carrée $20 \times 20\text{ mm}$ est soumise à un effort normal de $36 \cdot 10^4\text{ N}$. Calculez la contrainte σ_I et les déformations ε_I , ε_{II} , ε_{III}

$\sigma_I = 900\text{ MPa}$

$\varepsilon_I = 0,00409091$

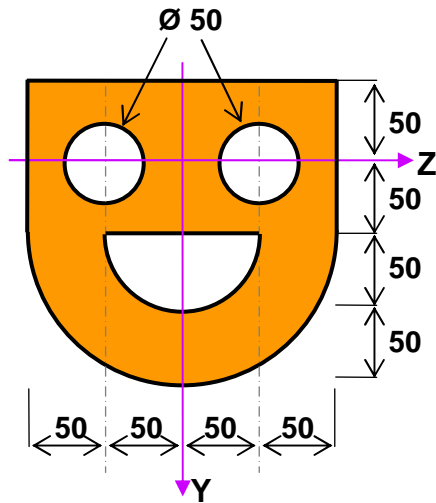
$\varepsilon_{II} = -0,00122727$

$\varepsilon_{III} = -0,00122727$

Nom :

Prénom :

EXERCICE 2 : Pour cette section droite de poutre (cote en mm), déterminez la position du centre de gravité puis calculez les moments quadratiques principaux I_z et I_y .



Présence d'un axe de symétrie : Le repère est principal. On recherche ensuite le centre de gravité de la section pour placer ce repère principal.

N°	Si	Yi	Yi.Si	Zi	Zi.Si
C1	1963.50	0	0	-50	0
C2	1963.50	0	0	50	0
C3	3926.99	71.22	279682.87	0	0
C4	15707.96	92.44	1452064.83	0	0
R1	20000	0	0	0	0
Somme	27853.98		1172381.96		0

YG **42.0902825 mm**
ZG **0 mm**

Je décompose en 2 cercles pour les yeux, 2 demi cercle pour la bouche et la mâchoire et 1 rectangle pour le crâne.

CERCLE C1	
D=	50mm
YC1_YG=	42.0902825mm
ZC1_ZG=	50mm
IY=	306796.158mm ⁴
IZ=	306796.158mm ⁴
MsY=	0mm ³
MsZ=	0mm ³
IYG=	5215534.68mm ⁴
IZG=	3785308.68mm ⁴

CERCLE C2	
D=	50mm
YC2_YG=	42.0902825mm
ZC2_ZG=	-50mm
IY=	306796.158mm ⁴
IZ=	306796.158mm ⁴
MsY=	0mm ³
MsZ=	0mm ³
IYG=	5215534.68mm ⁴
IZG=	3785308.68mm ⁴

DEMI CERCLE C3	
D=	100mm
YC3_YG=	-7.90971749mm
ZC3_ZG=	0mm
IY=	2454369.26mm ⁴
IZ=	2454369.26mm ⁴
MsY=	0mm ³
MsZ=	83333.3333mm ³
IYG=	2454369.26mm ⁴
IZG=	4018342.31mm ⁴

Nom :

Prénom :

DEMI CERCLE C4	
D=	200mm
YC4_YG=	-7.90971749mm
ZC4_ZG=	0mm
IY=	39269908.2mm ⁴
IZ=	39269908.2mm ⁴
MsY=	0mm ³
MsZ=	666666.667mm ³
IYG=	39269908.2mm ⁴
IZG=	50798945.4mm ⁴

RECTANGLE R1	
b=	200mm
h=	100mm
YR1_YG=	42.0902825mm
ZR1_ZG=	0mm
IY=	66666666.7mm ⁴
IZ=	16666666.7mm ⁴
MsY=	0mm ³
MsZ=	0mm ³
IYG=	66666666.7mm ⁴
IZG=	52098504.3mm ⁴

Ces valeurs ont été vérifiées avec RDM 6.

$$Y_G = 42,09028 \text{ mm}$$

$$I_Y = 93051136.22 \text{ mm}^4$$

$$Z_G = 0 \text{ mm}$$

$$I_Z = 91308489.99 \text{ mm}^4$$

Nom :

Prénom :

EXERCICE 3 : Un arbre de transmission circulaire tubulaire de $\varnothing_{\text{ext}} = 30\text{mm}$ et $\varnothing_{\text{int}} = 20\text{mm}$, en acier, transmet une puissance de 250 kW à 2500 tr/min. Calculez τ_{max} la contrainte maxi et θ l'angle unitaire de torsion.

Avec les équations de base :

$$I_0 = \frac{\pi}{32} \cdot (D_{\text{ext}}^4 - D_{\text{int}}^4)$$

$$Mt = \frac{P}{\frac{\pi}{30} \cdot N}$$

$$\tau_{\text{max}} = \frac{Mt}{I_0} \cdot \frac{D_{\text{ext}}}{2}$$

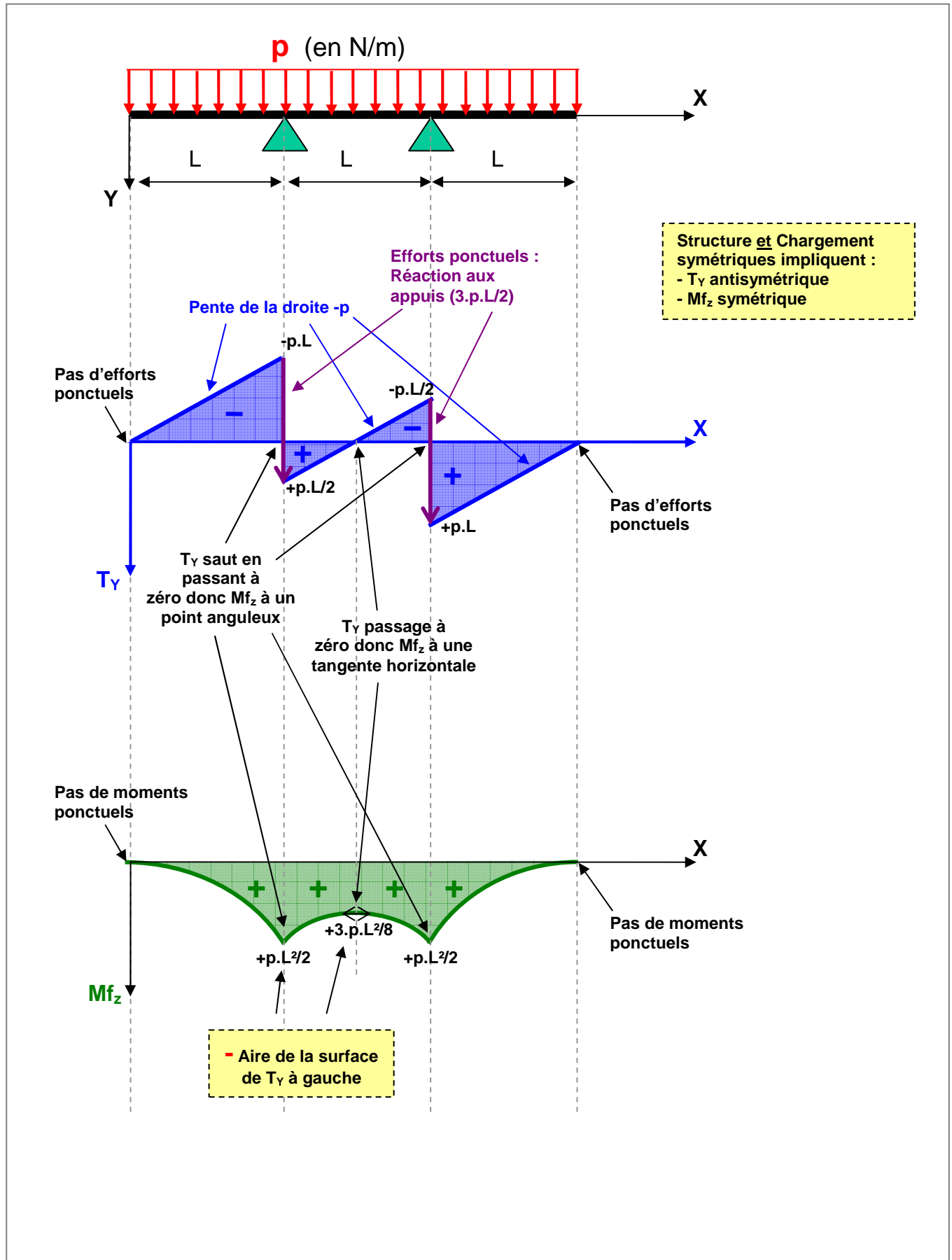
$$G = \frac{E}{2 \cdot (1 + \nu)}$$

$$\theta = \frac{Mt}{G \cdot I_0}$$

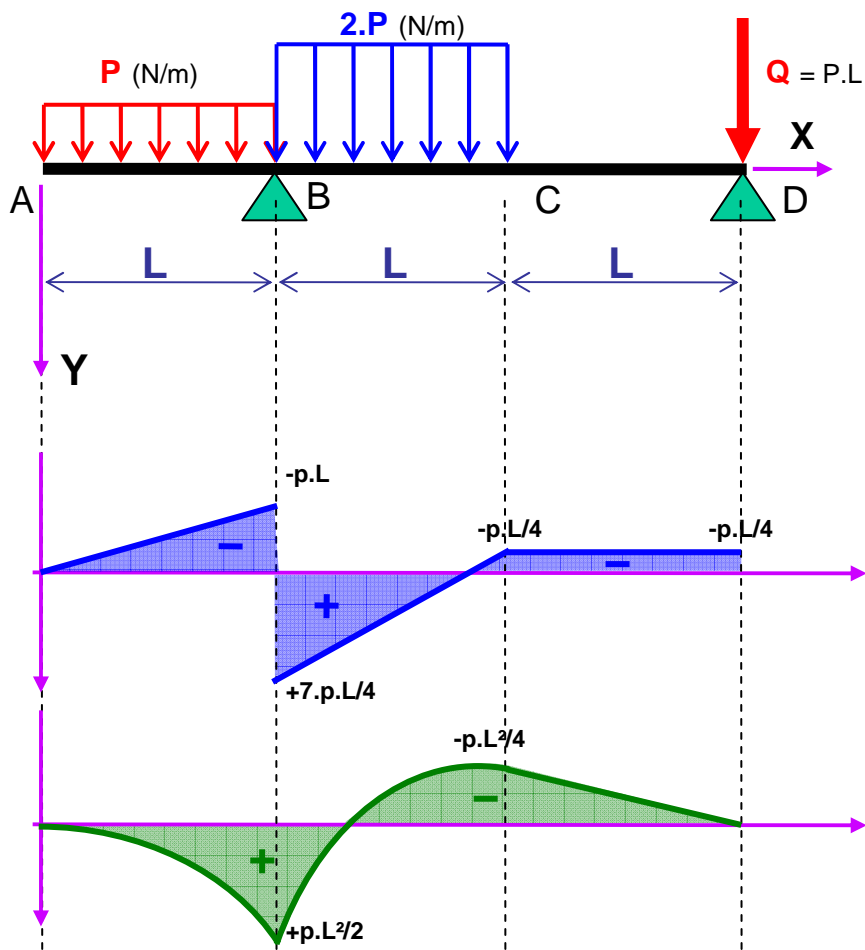
$$\tau_{\text{max}} = 224.4653915 \text{ MPa}$$

$$\theta = 0.000176852 \text{ rad/mm}$$
$$= 0.005066423 \text{ } \varphi\text{/mm}$$

EXERCICE 4 : Pour cette poutre tracer, sans calcul préalable, le diagramme des actions de cohésions de T_y et M_{f_z} en précisant (avec explications) les valeurs particulières



EXERCICE 5 : Pour cette poutre calculez les actions aux appuis et donnez les diagrammes de efforts tranchants et des moments fléchissant.



Etude statique :

$$\sum M_B \cdot \vec{Z} = 0 \rightarrow Y_D = -\frac{5}{4} \cdot p \cdot L$$

$$\sum \vec{F} \cdot \vec{Y} = 0 \rightarrow Y_B = -\frac{11}{4} \cdot p \cdot L$$

Etude RdM :

$$T_{Y_{Zone1}} = -p \cdot x$$

$$T_{Y_{Zone2}} = -p \cdot L - 2 \cdot p \cdot (x - L) + \frac{11}{4} \cdot p \cdot L$$

$$T_{Y_{Zone3}} = -3 \cdot p \cdot L + \frac{11}{4} \cdot p \cdot L = -\frac{1}{4} \cdot p \cdot L$$

$$M_{f_{Z_{Zone1}}} = +\frac{p \cdot x^2}{2}$$

$$M_{f_{Z_{Zone2}}} = +\frac{p \cdot (x - L)^2}{2} + \frac{p \cdot x^2}{2} - \frac{11}{4} \cdot p \cdot L \cdot (x - L)$$

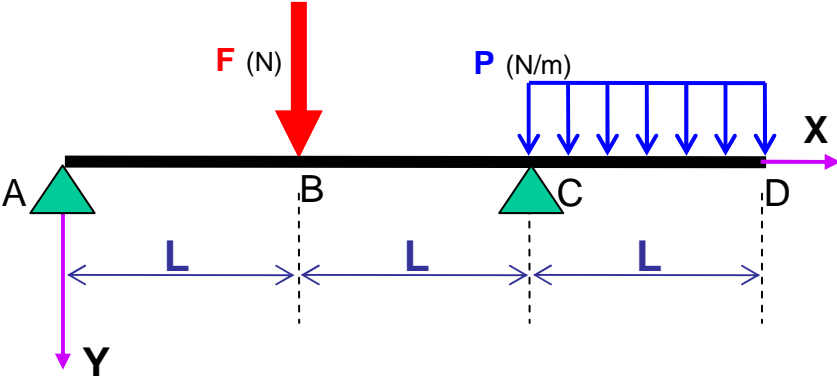
$$M_{f_{Z_{Zone3}}} = -\frac{1}{4} \cdot p \cdot L \cdot (3 \cdot L - x)$$

Récapitulatif :

	AB		BC		CD	
	A	B	B	C	C	D
T_Y	0	$-p.L$	$\frac{7}{4}.p.L$	$-\frac{1}{4}.p.L$	$-\frac{1}{4}.p.L$	$-\frac{1}{4}.p.L$
Mf_z	0	$\frac{1}{2}.p.L^2$	$\frac{1}{2}.p.L^2$	$-\frac{1}{4}.p.L^2$	$-\frac{1}{4}.p.L^2$	0

EXERCICE 6 : Pour cette poutre :

- Calculez les actions aux appuis.



$$\sum \bar{M}_C \cdot \bar{Z} = 0 \rightarrow Y_A = \frac{1}{2}F - \frac{1}{4} \cdot p \cdot L$$

$$\sum \bar{F} \cdot \bar{Y} = 0 \rightarrow Y_C = -\frac{3}{2}F - \frac{3}{4} \cdot p \cdot L$$

- Donnez littéralement les équations "échelons" qui permettront de calculer l'équation de la ligne déformée.

$$E \cdot I \cdot y = E \cdot I \cdot y_0 + E \cdot I \cdot \omega_0 \cdot x + Y_A \cdot \frac{x^3}{6} \left[\right] + F \cdot \frac{(x-L)^3}{6} \left[\right] + Y_C \cdot \frac{(x-2L)^3}{6} + \frac{p \cdot (x-2L)^4}{24} \left[\right]$$

$$E \cdot I \cdot y' = E \cdot I \cdot \omega_0 + Y_A \cdot \frac{x^2}{2} \left[\right] + F \cdot \frac{(x-L)^2}{2} \left[\right] + Y_C \cdot \frac{(x-2L)^2}{2} + \frac{p \cdot (x-2L)^3}{6} \left[\right]$$

Nom :

Prénom :

■ Donnez les conditions aux limites

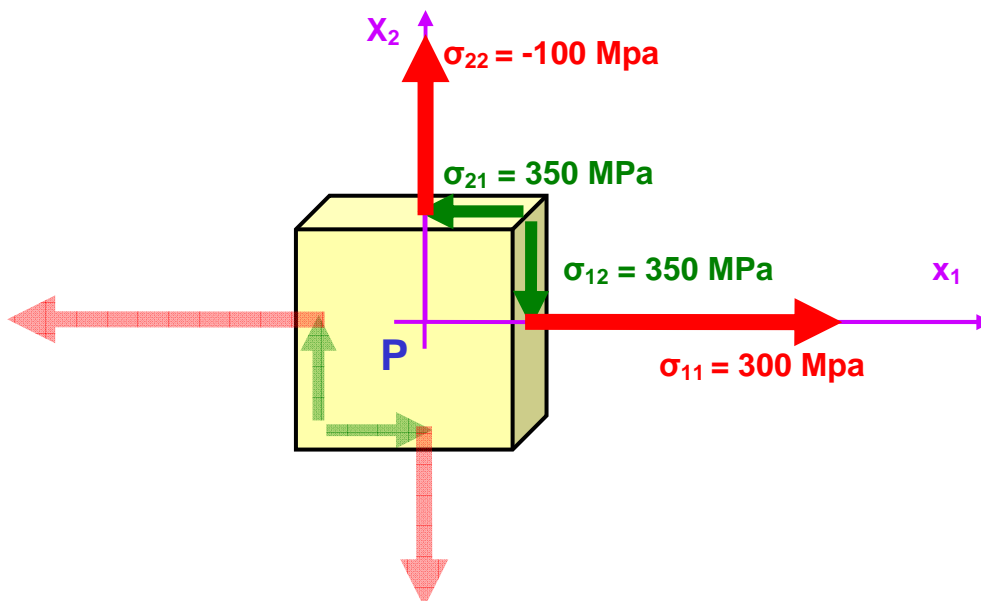
En A et en C → Pas de déplacement $y=0$

■ Comment fait-on pour trouver la flèche maxi ?

On cherche x_0 qui annule la dérivée de l'équation de la déformée $y'=0$

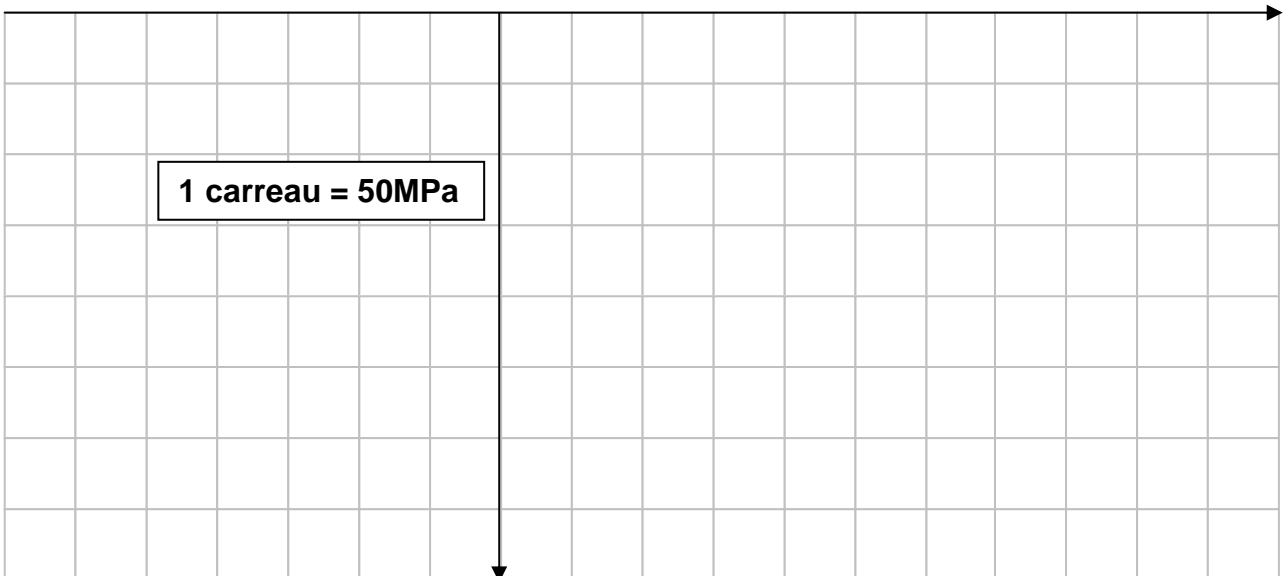
On remplace x par x_0 dans la première équation et on cherche la valeur de y maxi

EXERCICE 7 : Soit l'état de contrainte suivant. Calculer la position du repère principal et la valeur des contraintes principales de manière analytique. Retrouver ces valeurs par le tracé du cercle de Mohr.



Nom :

Prénom :



Analytique	$\sigma_I = 503,1 \text{ MPa}$	$\sigma_{II} = -303,1 \text{ MPa}$	$\theta = 30,13^\circ$
Graphique	$\sigma_I =$	$\sigma_{II} =$	$\theta =$

Formulaire :

- Théorème de Huygens pour les moments quadratiques :

$$I_{y_2} = I_{y_1} + a^2.S - 2.a.Msy_1 \text{ avec } \overline{O_1O_2} = (a,b)$$

- Moments quadratiques d'un cercle :

$$I_x = I_y = \frac{\pi}{64}.D^4$$

$$I_o = \frac{\pi}{32}.D^4$$

- Moment quadratique d'un rectangle :

$$I_x = \frac{b.h^3}{12}$$

- Torsion :

$$\tau = \frac{M_t}{I_o/\rho}$$

$$\tau = G.\theta.\rho$$

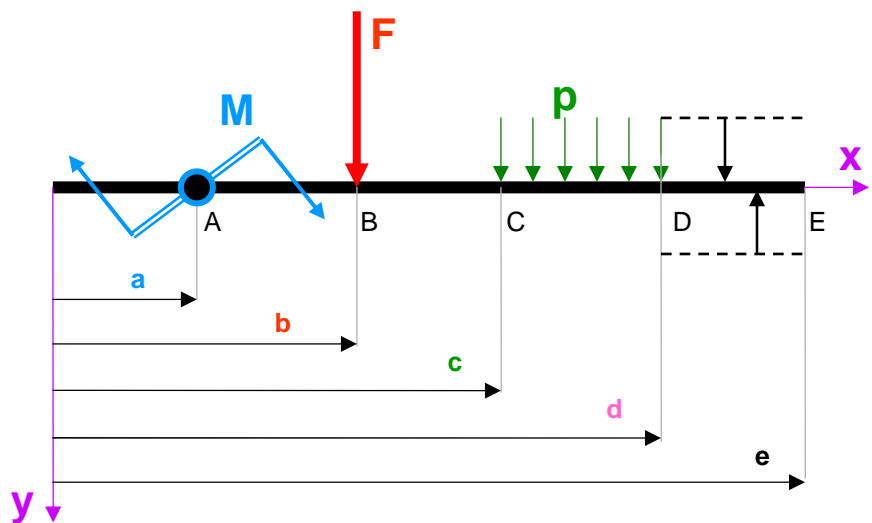
$$\alpha = \theta.L$$

$$M_t = G.\theta.I_o$$

- Equation de la ligne déformée :

$$E.I_{G_z}.y'' = Mf_z$$

- Equations Echelons :



$$E.I.y = E.I.y_0 + E.I.\omega_0.x \left[-M.\frac{(x-a)^2}{2} \right]_1^2 + F.\frac{(x-b)^3}{6} \left[\right]_2^3 + \frac{p.(x-c)^4}{24} \left[\right]_3^4 - \frac{p.(x-d)^4}{24} \left[\right]_4^5$$

$$E.I.y' = E.I.\omega_0 \left[-M.(x-a) \right]_1^2 + F.\frac{(x-b)^2}{2} \left[\right]_2^3 + \frac{p.(x-c)^3}{6} \left[\right]_3^4 - \frac{p.(x-d)^3}{6} \left[\right]_4^5$$